(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro



(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 20. September 2001 (20.09.2001)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 01/68390 A1

(51) Internationale Patentklassifikation7: B60G 21/055

(21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/DE01/01023

(22) Internationales Anmeldedatum:

16. März 2001 (16.03.2001)

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutsch

(30) Angaben zur Priorität: 100 12 915.3 16. März 2000 (16.03.2000) DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): PNP LUFTFEDERSYSTEME GMBH [DE/DE]; Goldberger Strasse 47, 19086 Crivitz (DE).

- (72) Erfinder; und
- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): REICHEL, Klaus

[DE/DE]; Boraustrasse 3, 19374 Domsühl (DE). KRÜGER, Winfried [DE/DE]; Am Bostenberg 8, 19370 Parchim (DE). BEETZ, Stefan [DE/DE]; Göttschieder Strasse 7, 55743 Idar-Oberstein (DE). KLASEN, Christian [DE/DE]; Hegelstrasse 43, 19063 Schwerin (DE).

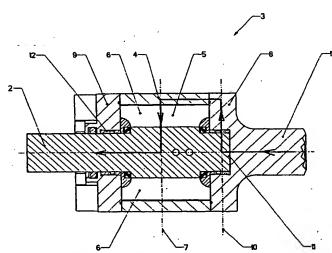
- (74) Anwalt: JAAP, Reinhard; Buchholzallee 32, 19370 Parchim (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (national): JP, US.
- (84) Bestimmungsstaaten (regional): europäisches Patent (AT. BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, TR).

Veröffentlicht:

- mit internationalem Recherchenbericht
- vor Ablauf der für Änderungen der Ansprüche geltenden Frist; Veröffentlichung wird wiederholt, falls Änderungen eintreffen

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

- (54) Title: DIVIDED STABILISER HAVING AN OPTIMISED SPRING RATE
- (54) Bezeichnung: GETEILTER STABILISATOR MIT OPTIMIERTER FEDERRATE



(57) Abstract: According to prior art, stabilisers are provided with an actuator that is provided with a considerable linear extension which negatively affects the effective springy lengths of the two stabiliser components. Driving comfort is thus decreased. The aim of the invention is to increase the effectively springy lengths of the two stabiliser components. The invention essentially relates to two stabiliser components (1, 1', 2, 2') which, together with the respective rotating components (4, 4', 5, 5') of the actuator, form one part.

(57) Zusammenfassung: Geteilte Stabilisatoren sind mit einem Aktuator ausgerüstet, der eine beträchtliche Längenausdehnung besitzt. Die Längenausdehnung geht zu Lasten der wirksamen federnden Längen der beiden Stabilisatorteile. Das senkt letztlich den Fahrkomfort. Zur Erhöhung der wirksam federnden Längen der beiden Stabilisatorteile wird daher in der Hauptsache vorgeschlagen, die beiden Stabilisatorteile (1, 1', 2, 2') mit den jeweiligen Drehteilen (4, 4', 5, 5') des Aktuators einteilig auszuformen.

NO~01/68390

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes, und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

Beschreibung

Geteilter Stabilisator mit optimierter Federrate

Die Erfindung bezieht sich auf einen geteilten Stabilisator nach den Merkmalen des Oberbegriffs des Anspruchs 1.

Solche Stabilisatoren werden insbesondere in der Fahrzeugtechnik eingesetzt.

Grundsätzlich ist jeder Achse eines Kraftfahrzeuges ein Stabilisator zugeordnet, der nach dem Drehstabprinzip arbeitet und der parallel zur Fahrzeugachse angeordnet und an beiden Enden an einer Radaufhängung befestigt ist. Dieser Stabilisator verhindert bzw. schwächt die Übertragung der von den Fahrbahnverhältnissen verursachten und von den Rädern ausgehenden Wankbewegungen auf das Fahrzeug wesentlich ab. Solche Wankbewegungen treten insbesondere in Fahrbahnkurven oder bei unebenen Fahrbahnverhältnissen auf.

Einteilige Stabilisatoren sind in ihrer Dimensionierung und in ihrer Materialbeschaffenheit auf eine vorbestimmte Federrate ausgelegt, sodass sie Torsionskräfte nur in einer bestimmten Größenordnung aufnehmen und entsprechende Gegenkräfte aufbringen können. Einteilige Stabilisatoren reagieren daher auf unterschiedliche Belastungen entweder zu weich oder zu hart, was sich nachteilig auf den Fahrkomfort auswirkt. Daher sind einteilige Stabilisatoren für Kraftfahrzeuge, die sowohl für den Einsatz auf der Straße als auch im Gelände vorgesehen sind, grundsätzlich nur bedingt geeignet. In Fahrzeugen für die Straße und für das Gelände wird daher ein ge-

teilter Stabilisator eingesetzt, dessen beide Stabilisatorteile über einen Aktuator miteinander verbunden sind.

Ein solcher Aktuator kann beispielsweise ein hydraulischer Schwenkmotor sein, wie er in der DE 197 42 882 C1 des Anmelders beschrieben ist, oder er kann auch eine elastische Drehkupplung sein, wie sie aus der DE 43 42 360 C2 bekannt ist. Ein anderer Aktuator ist aus der DE 199 23 100 C1 des Anmelders bekannt, der als eine schaltbare Kupplung ausgeführt ist und der dazu ein Kupplungsstück besitzt, das beide Stabilisatorteile formschließend miteinander verbindet.

Ein jeder dieser Aktuatoren besteht grundsätzlich aus einem äußeren Drehteil, der über einen Deckel und einen Flansch mit einem der beiden Stabilisatorteile verbunden ist und einem inneren Drehteil, der über eine Welle mit dem anderen Stabilisatorteil Verbindung hat. Beide Drehteile sind in einem begrenzten Winkel gegeneinander drehbar ausgeführt. Als Verbindungsteile zwischen dem Flansch und dem einen Stabilisatorteil sowie zwischen der Welle und dem anderen Stabilisatorteil kommen in der Regel herkömmliche Klemm- oder Schraubbuchsen zur Anwendung. Solche geteilten Stabilisatoren werden den unterschiedlichsten Anforderungen gerecht. Sie haben aber einen wesentlichen Nachteil. So stellt jeder Aktuator eine Kompakteinheit mit einer beträchtlichen Längenausdehnung dar, die im entsprechenden Umfang zu Lasten der wirksamen federnden Längen der beiden Stabilisatorteile geht.

Dadurch rufen gleiche Federwege höhere Torsionsspannungen in den beiden Stabilisatorteilen hervor, was gleichzeitig höhere Federraten erfordert. Die höheren Federraten führen zu einem Qualitätsverlust und Senkung des Fahrkomforts.

Es besteht daher die Aufgabe, die wirksamen federnden Längen der beiden Stabilisatorteile eines geteilten Stabilisators der vorliegenden Art optimal zu erhöhen.

Diese Aufgabe wird durch die kennzeichnenden Merkmale des Anspruchs 1 gelöst. Zweckdienliche Ausgestaltungen ergeben sich aus den Ansprüchen 2 und 3.

Die Erfindung beseitigt die genannten Nachteile des Standes der Technik.

Die Erfindung soll nachstehend an zwei Ausführungsbeispielen näher erläutert werden:

Dazu zeigen

Fig. 1: einen Aktuator in der Ausführung eines hydraulischen Schwenkmotors,

Fig. 2: einen Aktuator in der Ausführung einer drehbaren Schaltkupp lung im Schnitt entlang der Ebene AA aus der Fig. 3,

Fig. 3: eine andere Schnittebene der drehbaren Schaltkupplung und Fig. 4: eine perspektivische Teilansicht wesentlicher Bauteile der

drehbaren Schaltkupplung.

In einem ersten Ausführungsbeispiel gemäß der Fig. 1 besteht ein geteilter Stabilisatort aus einem ersten Stabilisatorteil 1 und einem zweiten Stabilisatorteil 2, die beide über einen hydraulischen Schwenkmotor 3 verbunden sind. Sowohl die beiden Stabilisatorteile 1 und 2 als auch der hydraulische Schwenkmotor 3 sind auf einer gemeinsamen Achse angeordnet. Dabei besteht der Schwenkmotor 3 aus einem äußeren Drehteil 4 und einem inneren Drehteil 5, wobei der äußere Drehteil 4 mindestens einen äußeren, nicht dargestellte Drehflügel besitzt, der jeweils über eine bestimmte drehmomentübertragende axiale Länge x fest mit dem äußeren Drehteil 4 verbunden ist und der radial nach innen gerichtet ist. Das innere Drehteil 5 besitzt mindestens einen inneren Drehflügel 6, der ebenfalls über die gleiche drehmomentübertragende axiale Länge x mit dem inneren Drehteil 5 fest verbunden ist und der radial nach außen gerichtet ist. Dabei sind der äußere Drehflügel und der innere Drehflügel 6 in ihrer Gestaltung so ausgeführt, dass sie zwischen sich mindestens zwei Freiräume ausbilden. Im Bereich dieser Freiräume sind die äußeren Drehflügel und die inneren

Drehflügel 6 gegeneinander frei drehbar, bis sie auf gegenseitigen Anschlag zu liegen kommen.

Die Art und damit die kraftübertragende axiale Länge x der jeweiligen Befestigung zwischen dem äußeren Drehteil 4 und dem äußeren Drehflügel bzw. zwischen dem inneren Drehteil 5 und dem inneren Drehflügel 6 werden durch das zu übertragende Drehmoment bestimmt.

Dagegen ergibt sich die Größe des äußeren Drehflügels und des inneren Drehflügels 6 aus dem durch den hydraulischen Schwenkmotor 3 zu erzeugendem Drehmoment. Dieser Größe des äußeren und des inneren Drehflügels 6 liegt somit eine drehmomenterzeugende axiale Länge zu Grunde, die in diesem Ausführungsbeispiel der drehmomentübertragenden Länge entspricht. Es ist aber auch möglich, dass die drehmomentübertragende Länge der beiden Drehflügel 6 kleiner als ihre drehmomenterzeugende Länge ist.

Die äußeren Drehflügel und die inneren Drehflügel 6 liegen also auf einer gemeinsamen ersten radialen Kraftübertragungsebene 7 zum Kraftübertrag von der Achse des zweiten Stabilisatorteiles 2 zum äußeren Drehteil 4 und zurück. Diese erste radiale Kraftübertragungsebene 7 ist zur besseren Veranschaulichung als eine Strich-Punkt-Linie dargestellt.

Der äußere Drehteil 4 mit seinem äußeren Drehflügel und der innere Drehteil 5 mit seinem inneren Drehflügel 6 finden durch einen Deckelflansch 8 einerseits und einen Lagerdeckel 9 andererseits einen axialen Abschluss, sodass sich die Freiräume zwischen den äußeren und inneren Drehflügel 6 als Druckräume ausgebildet. Diese Druckräume sind in entsprechender Weise nach außen und nach innen abgedichtet und mit einer hydraulischen Anlage verbunden.

Der Deckelslansch 8 ist in besonderer Weise einteilig mit dem ersten Stabilisatorteil 1 einteilig ausgeformt und besitzt daher einerseits eine Form und entsprechende Ab-

messungen, die eine Deckelfunktion am hydraulischen Schwenkmotor 3 und andererseits eine drehmomentübertragende Funktion ermöglicht. Dabei wird die drehmomentübertragende Funktion maßgeblich von der axialen Länge des Deckelflansches 8 bestimmt, die somit eine weitere kraftübertragende Länge y, nämlich zum Kraftübertrag vom ersten Stabilisatorteil 1 auf das äußere Drehteil 4 und zurück darstellt. Über den Bereich dieser drehmomentübertragenden Länge des Deckelflansches 8 ergibt sich somit eine zweite radiale Kraftübertragungsebene 10 für den Kraftübertrag von der Achse des ersten Stabilisatorteiles 1 in das äußere Drehteil 4 und zurück. Diese zweite radiale Kraftübertragungsebene 10 ist wiederum mit einer Strich-Punkt-Linie vereinfacht dargestellt.

Auf seiner Innenseite ist der Deckelflansch 8 mit einer endlichen Lagerbohrung 11 zur Aufnahme des zweiten Stabilisierungsteiles 2 mit seinem inneren Drehteil 5 ausgestattet. Der auf der gegenüberliegenden Seite des hydraulischen Schwenkmotors 3 befindliche Lagerdeckel 9 ist in herkömmlicher Weise ausgebildet und besitzt daher auch eine durchgehende Lagerbohrung 12 zur Aufnahme des inneren Drehteiles 5. Sowohl der Lagerdeckel 9 als auch der Deckelflansch 8 sind über nicht dargestellte Schrauben bzw. durch eine Schweißverbindung am äußeren Drehteil 4 befestigt. Das innere Drehteil 5 ist nun in besonderer Weise einteilig mit dem zweiten Stabilisatorteil 2 ausgeformt und im Lagerdeckel 9 und dem Deckelflansch 8 gelagert. Dazu besitzt der innere Drehteil 5 bis über den Bereich der ersten radialen Kraftübertragungsebene 7 Abmessungen, die weitestgehend mit den Abmessungen des zweiten Stabilisatorteiles 2 übereinstimmen. Die inneren Drehflügel 6 sind auf dem inneren Drehteil 5 in herkömmlicher Weise durch eine Verzahnung, durch eine Verklemmung oder dgl. befestigt.

Bei einer entsprechenden und unterschiedlichen Belastung der beiden Stabilisatorteile 1, 2 ergibt sich ein Kraftfluss, der sich in der eingezeichneten Pfeilrichtung einerseits, z.B. innerhalb des ersten Stabilisatorteiles 1 und in axialer Richtung bis zur zweiten radialen Kraftübertragungsebene 10 erstreckt, sich auf dieser radialen Kraftübertragungsebene 10 bis in Höhe des äußeren Drehteiles 4 ausdehnt, sich weiterhin innerhalb des äußeren Drehteiles 4 axial bis zur ersten radialen Kraftübertragungsebene 7 fortpflanzt und der sich auf dieser ersten Kraftübertragungsebene 7 bis zum inneren Drehteil 5 und von dort axial innerhalb des zweiten Stabilisatorteiles 2 ausweitet.

In einem zweiten Ausführungsbeispiel gemäß den Fig. 2 bis 4 besteht ein geteilter Stabilisator ebenfalls aus einem ersten Stabilisatorteil 1' und einem zweiten Stabilisatorteil 2', die beide in dieser Ausführung aber mit einer drehbaren Schaltkupplung 13 verbunden sind.

Auch die Schaltkupplung 13 besitzt ein äußeres Drehteil 4' in der Gestalt eines zylindrischen Gehäuses, der zu einer Stirnseite über einen Deckelflansch 8' abgedeckt und drehfest mit dem ersten Stabilisatorteil 1' verbunden ist. Dabei wird der Deckelflansch 8' mit einer kraftübertragenden axialen Länge y ausgeführt, die auf der zweiten Kraftübertragungsebene 10' liegt.

Der äußere Drehteil 4' ist zur anderen Stirnseite mit dem Lagerdeckel 9' begrenzt und mit einem feststehenden äußeren Drehflügel 14 ausgerüstet, der nach innen gerichtet ist. Dieser Drehflügel 14 befindet sich an einer vorbestimmten und an anderer Stelle noch näher bezeichneten Position.

Die drehbare Schaltkupplung 13 besitzt auch ein inneres Drehteil 5', der einstückig mit dem zweiten Stabilisatorteil 2' ausgebildet ist. Dieses innere Drehteil 5' ist einerseits im Lagerdeckel 9' und anderseits im Deckelflansch 8' gelagert. Im Bereich der Lagerung im Deckelflansch 8' ist das innere Drehteil 5' mit einer Verzahnung ausgerüstet, auf der ein zweiteiliges Kraftübertragungselement 15 drehfest aufgesetzt ist. Das Kraftübertragungselement 15 dehnt sich über eine bestimmte wirksame kraftübertragende Länge x aus und zeichnet so die erste radiale Kraftübertragungsebene 7' zwischen dem inneren Drehteil 5' und dem Kraftübertragungselement 15. Das Kraftübertragungselement 15 ist weiterhin auf der zum Lagerdeckel 9' zeigenden

Stirnseite mit einem, radial zum inneren Drehteil 5' angeordneten inneren Drehflügel 16 ausgestattet, der so angeordnet ist, dass er sich auf einer radialen Ebene mit dem äußeren Drehflügel 14 des äußeren Drehteiles 4' befindet. Beide Drehflügel 14 und 16 erstrecken sich wieder über eine bestimmte axiale kraftübertragende Länge und zeichnen so eine dritte radiale Kraftübertragungsebene 17 zur Kraftübertragung zwischen dem Kraftübertragungselement 15 und dem äußeren Drehflügel 14 des äußeren Drehteiles 4'.

Der innere Drehflügel 16 und der äußere Drehflügel 14 sind so bemessen und zueinander angeordnet, dass sie zwischen sich zwei radiale und gegenüberliegende Freiräume 18 bilden.

In einer weiteren axialen Ausdehnung in Richtung des Lagerdeckels 9' befindet sich neben der dritten radialen Kraftübertragungsebene 17 ein auf dem inneren Drehteil 5' verschiebbar gelagertes Kupplungsstück 19. Dieses Kupplungsstück 19 besteht aus einem Führungsteil 20 und zwei gleiche und gegenüberliegende Kupplungsteile 21. Dabei sind die beiden Kupplungsteile 21 mit seitlichen und konisch verlaufenden Führungsflächen ausgerüstet und in ihren Abmessungen so ausgelegt, dass sie die beiden Freiräume 18 zwischen den beiden Drehflügeln 14 und 16 spielfrei zu schließen vermögen. Dieses Kupplungsstück 19 wird weiterhin von einer Druckseder 22 belastet, die sich am Lagerdeckel 9' abstützt und die sich in einem Federraum 23 des Gehäuses befindet. Der Federraum 23 ist zusätzlich als Druckraum ausgebildet und über einen Einlassstutzen 24 mit einer Hydraulikanlage verbunden. Ein so im Federraum 23 aufzubauender Hydraulikdruck unterstützt die Kraft der Druckfeder 22. Auf der druckfederabgewandten Seite ist das Kupplungsstück 19 bedarfsweise mit einem der Druckfeder 22 entgegenwirkenden hydraulischen Druck belastbar ausgeführt, wozu sich im Deckelflansch 8' eine entsprechende Einlassöffnung 25 für die Druckflüssigkeit befindet.

Im Gehäuse des äußeren Drehteiles 4' befindet sich ein Sensor 26 zur Positionsbestimmung des beweglichen Kupplungsstückes 19.

In der Ausgangsstellung ist das Kupplungsstück 19 eingekuppelt, sodass die Kupplungsteile 21 spielfrei in den Freiräumen zwischen den beiden Drehflügeln 14, 16 eingepasst sind.

Bei einer unterschiedlichen Belastung der beiden Stabilisatorteile 1, 2 ergibt sich ein Kraftfluss in der aus der Fig. 4 ersichtlichen Pfeilrichtung einerseits zum Beispiel aus dem Stabilisatorteil 1' in axialer Richtung bis zur zweiten radialen Kraftübertragungsebene 10', auf der zweiten radialen Kraftübertragungsebene 10' bis zum äußeren Drehteil 4' und dort in axialer Richtung bis zur dritten radialen Kraftübertragungsebene 17. Von dort fließt die Kraft axial zurück bis zur ersten radialen Kraftübertragungsebene 7' und dann über die erste radiale Kraftübertragungsebene 7' bis zum inneren Drehteil 5', von wo es sich in axialer Richtung innerhalb des zweiten Stabilisatorteiles 2' fortpflanzt.

Im entkuppelten Zustand befinden sich die Kupplungsteile 21 mit den Drehflügeln 14, 16 außer Eingriff, sodass bei einer unterschiedlichen Belastung der beiden Stabilisatorteile 1', 2' zunächst für jede Drehrichtung ein freier Drehwinkel überwunden werden muss, ehe die beiden Drehflügel 14, 16 direkt zur Anlage kommen. Die Kraft fließt dann in gleicher Weise wie im gekuppelten Zustand.

Aufstellung der Bezugszeichen

	•
1, 1'	erster Stabilisatorteil
2, 2'	zweiter Stabilisatorteil
3	hydraulischer Schwenkmotor
4, 4'	äußeres Drehteil
5, 5'	inneres Drehteil
6	innerer Drehflügel
7, 7	erste radiale Kraftübertragungsebene
8, 8'	Deckelflansch
9, 9'	Lagerdeckel
10, 10	'zweite radiale Kraftübertragungsebene
11, 11	'endliche Lagerbohrung
12	durchgehende Lagerbohrung
13	drehbare Schaltkupplung
14	äußerer Drehflügel
15	Kraftübertragungselement
16	innerer Drehflügel
17	dritte radiale Kraftübertragungsebene
18	Freiraum
19	Kupplungsstück
20	Führungsteil
21	Kupplungsteil
22	Druckfeder
23	Federraum
24	Einlassstutzen
25	Einlassöffnung

26

Sensor

Patentansprüche

1. Geteilter Stabilisator mit optimierter Federrate, bestehend aus einem ersten Stabilisatorteil (1, 1') und einem zweiten Stabilisatorteil (2, 2'), die beide durch einen Aktuator miteinander verbunden sind, wobei der Aktuator aus einem äußeren Drehteil (4, 4') mit radial nach innen gerichteten Drehflügel (14) und einem inneren Drehteil (5, 5') mit radial nach außen gerichteten Drehflügel (6, 16) besteht, die begrenzt zueinander drehbar sind, wobei zwischen den nach innen gerichteten Drehflügel (5,5') und den nach außen gerichteten Drehflügel ((6, 16') Freiräume (18) für ein Kupplungsstück (19) oder ein Druckmedium bestehen und der äußere Drehteil (4, 4') mit dem ersten Stabilisatorteil (1, 1') über eine zweite radiale Kraftübertragungsebene (10, 10') und der innere Drehteil (5, 5') mit dem zweiten Stabilisatorteil (2, 2') über eine erste Kraftübertragungsebene (7, 7') verbunden sind,

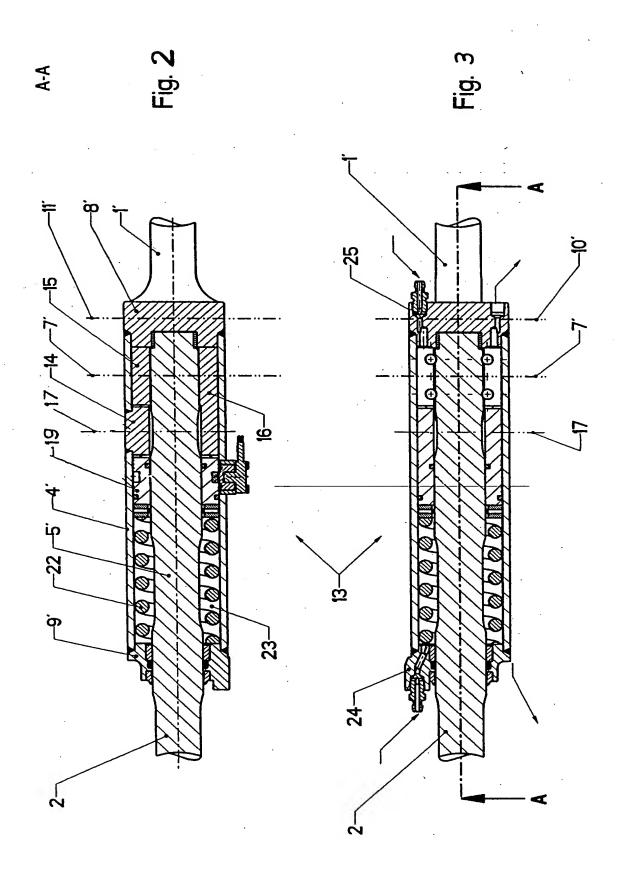
dadurch gekennzeichnet, dass

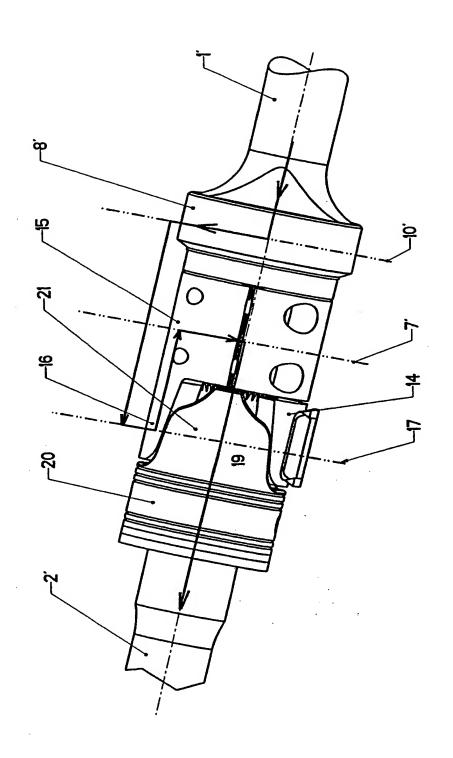
- der zweite Stabilisatorteil (2, 2') mit dem inneren Drehteil (5, 5') einteilig ausgeformt ist und sich mit seinen federratenbestimmenden Abmessungen bis in die erste radiale Kraftübertragungsebene (7, 7') erstreckt und
- der erste Stabilisatorteil (1, 1') mit dem äußeren Drehteil (4, 4') einteilig ausgeformt ist und sich mit seinen federratenbestimmenden Abmessungen bis in die zweite radiale Kraftübertragungsebene (10, 10') erstreckt, wobei
- jeder der beiden radialen Krastübertragungsebenen (7, 7', 10, 10') eine krastübertragende axiale Länge (x, y) zugeordnet ist und beide krastübertragenden Längen (x, y) unmittelbar benachbart angeordnet sind.
- 2. Geteilter Stabilisator nach Anspruch 1, der mit einer drehbaren Schaltkupplung (13) ausgerüstet ist,

dadurch gekennzeichnet, dass der innere Drehflügel (16) des inneren Drehteiles (5') und der äußere Drehflügel (14) des äußeren Drehteiles (4') eine dritte radiale

Kraftübertragungsebene (17) bilden und die dritte radiale Kraftübertragungsebene (17) sich auf der dem Stabilisatorteil (2') zugewandten Seite der ersten radialen Kraftübertragungsebene (7') befindet.

- 3. Geteilter Stabilisator nach Anspruch 2,
 dadurch gekennzeichnet, dass die erste radiale Kraftübertragungsebene (7') durch
 ein drehfest mit dem inneren Drehteil (5') verbundenes Kraftübertragungselement
 (15) gebildet wird, das einteilig mit dem inneren Drehflügel (16) verbunden ist.
- 4. Geteilter Stabilisator nach den Ansprüchen 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, dass der zweite Stabilisatorteil (2, 2') mit seinem inneren Drehteil (5, 5') und der erste Stabilisatorteil (1, 1') mit seinem Deckelflansch (8, 8') ineinander gelagert sind.





3/3

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Int. onal Application No PCT/DE 01/01023

A. CLASSI	FICATION OF SUBJECT MATTER		
IPC 7	B60G21/055		
According to	o International Patent Classification (IPC) or to both national classific	otion and IDC	
	SEARCHED	ation and IPC	
	ocumentation searched (classification system followed by classification	on symbols)	
IPC 7	860G	on symbols,	
Documental	lianbad athar the		
Document	tion searched other than minimum documentation to the extent that s	such documents are included in the fields s	earched
Electronic d	ata base consulted during the international search (name of data ba	se and, where practical, search terms used	-th
1	ternal, PAJ	•	••
L, U			
C. DOCUM	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the rel	overt naceanor	
-	The state of the s	evan passayes	Relevant to claim No.
v	00 0 07F CC1 A (340U4D 04D0)		
X	GB 2 275 661 A (JAGUAR CARS)		1,4
	7 September 1994 (1994-09-07)	£*=	
	page 3, line 30 —page 4, line 19; 2—4	; figures	
Х	US 5 791 444 A (SCHIFFLER STEFAN)	\	1 4
	11 August 1998 (1998–08–11)		1,4
	column 7, line 44 - line 53; figu	res 10.1D	
		·	·
Α.	US 5 632 502 A (OPPITZ HORST ET	AL)	1,4
	27 May 1997 (1997-05-27)	·	-, -
	column 4, line 66 -column 5, line	: 1;	
ŀ	figure 1		
A			
·^	US 4 919 444 A (HAID ROBERT ET A 24 April 1990 (1990-04-24)	AL)	1,4
	figures 7.8		
1			
į		-/ 	
X Furti	her documents are listed in the continuation of box C.	Patent family members are listed	in annex.
• Special ca	ategories of cited documents:	ATTR Total and the state of the	
"A" docume	ent defining the general state of the art which is not	*T* later document published after the inte or priority date and not in conflict with	the application but
consid	tered to be of particular relevance	cited to understand the principle or the invention	ory underlying the
tuing o		*X* document of particular relevance; the c	laimed invention
"L" docume which	ent which may throw doubts on priority claim(s) or is cited to establish the publication date of another	cannot be considered novel or cannot involve an inventive step when the do	cument is taken alone .
criation	n or other special reason (as specified)	"Y" document of particular relevance; the c cannot be considered to involve an inv	laimed Invention
other i	ent referring to an oral disclosure, use, exhibition or means	document is combined with one or mo ments, such combination being obviou	ore other such docu-
'P" docume	ent published prior to the international filing date but han the priority date claimed	in the art.	•
	actual completion of the international search	*&* document member of the same patent	
Jule 5	बटाव्य क्लाक्टाका ज तह तालाखायाचा इस्यादा	Date of mailing of the international sea	irch report
1 1	2 July 2001	05 /07 /0001	
<u> </u>	2 odij 2001	25/07/2001	
Name and	mailing address of the ISA	Authorized officer	
	European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk		
	Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nt, Fax: (+31-70) 340-3016	Torsius, A	
1	. == (.01 70/040 00/0	10.3143, 7	

Form PCT/ISA/210 (second sheet) (July 1992)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

ints onal Application No
PCT/DE 01/01023

		PCT/DE 01	/01v23
C.(Continu	Ation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		l:
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages		Relevant to claim No.
A	DE 11 79 124 B (DAIMLER-BENZ) 1 October 1964 (1964-10-01) column 3, line 58 - line 60; figures 1,8		1
Α	EP 0 949 421 A (DAIMLER CHRYSLER AG) 13 October 1999 (1999-10-13) column 3, line 18 - line-22; figure 1 column 6, line 11 - line 15		1
A	DE 197 42 882 C (PNP LUFTFEDERSYSTEME GMBH) 7 January 1999 (1999-01-07) column 2, line 1 - line 3; figures		1
A	US 5 700 027 A (SCHIFFLER STEFAN) 23 December 1997 (1997-12-23) figures 1,1A,1B		1
A	GB 895 095 A (DAIMLER BENZ AG) 2 May 1962 (1962-05-02) page 2, line 67 - line 74; figure 3		1
E	EP 1 093 942 A (ZF LENKSYSTEME GMBH) 25 April 2001 (2001-04-25) column 2, line 42 - line 43; figure 1		1-3
	*	-	
-			
	·		

2

Form PCT/ISA/210 (continuation of second sheet) (July 1992)

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

Ints. ,onal Application No PCT/DE 01/01023

					31/01023	
Patent document cited in search report		Publication date	F	Publication date		
GB	2275661	Α	07-09-1994	NONE		- !
US	5791444	Α	11-08-1998	DE	4434761 A	11-05-1995
				FR	2712042 A	12-05-1995
				GB	2286857 A,B	30-08-1995
				JP	8193603 A	30-07-1996
US	5632502 .	Α	27-05-1997	DE	4337813 A	11-05-1995
			~~~~~~~~~~	FR	2712040 A	12-05-1995
US	4919444	Α	24-04-1990	DE	3740244 A	08-06-1989
				FR	2623754 A	02-06-1989
				GB	2212770 A,B	02-08-1989
				IT	1224567 B	04-10-1990
				JP	1168511 A	04-07-1989
				JP	1994435 C	22-11-1995
				JP	7012775 B	15-02-1995
DE 	1179124	В		NONE		
ΕP	0949421	Α	13-10-1999	DE	19815314 A	14-10-1999
				US	6247390 B	19-06-2001
DE	19742882	C	07-01-1999	WO	9917030 A	08-04-1999
	· ·			EP	1019637 A	19-07-2000
				US	6181034 B	30-01-2001
US	5700027	Α	23-12-1997	DE	4442223 A	30-05-1996
				FR	2727358 A	31-05-1996
				JP	2775242 B	16-07-1998
				JP	8226394 A	03-09-1996
GB	895095	Α	02-05-1962	DE	1105290 B	
	•			DE.	1175563 B	
				DE	1180629 B	
				DE .	1254482 B	
			•	FR	81239 E	06-12-1963
				FR	1271895 A	22-01-1962
				GB	1012087 A	08-12-1965
				GB	1015846 A	05-01-1966
FP	1093942	Α	25-04-2001	DE	19950624 A	26-04-2001

Form PCT/ISA/210 (patent family annex) (July 1992)

#### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

inta onales Aktenzeichen PCT/DE 01/01023

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES IPK 7 B60G21/055 Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK B. RECHERCHIERTE GEBIETE Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole) IPK 7 B60G Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen Wahrend der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe) **EPO-Internal**, PAJ C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN In-reschnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile Betr. Anspruch Nr. GB 2 275 661 A (JAGUAR CARS) 1,4 X 7. September 1994 (1994-09-07) Seite 3, Zeile 30 -Seite 4, Zeile 19; Abbildungen 2-4 X US 5 791 444 A (SCHIFFLER STEFAN) 1,4 11. August 1998 (1998-08-11) Spalte 7, Zeile 44 - Zeile 53; Abbildungen 1.4 US 5 632 502 A (OPPITZ HORST ET AL) Α 27. Mai 1997 (1997-05-27) Spalte 4, Zeile 66 -Spalte 5, Zeile 1; Abbildung 1 US 4 919 444 A (HAID ROBERT ET AL) 1.4 24. April 1990 (1990-04-24) Abbildungen 7,8 Siehe Anhang Patentfamilie Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu T Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen *A* Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist Erfindung zugrundellegenden Prinzips oder der ihr zugrundellegenden Theorie angegeben ist *E* ätteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden *L* Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft er-scheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden «y» solt oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist ausgeführt)

"O" Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung,
eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht

"P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach "&" Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist Absendedatum des internationalen Recherchenberichts Datum des Abschlusses der internationalen Recherche 25/07/2001 12. Juli 2001 Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Bevollmächtigter Bediensteter Europäisches Patentami, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Torsius, A Fax: (+31-70) 340-3016

Formblatt PCT/ISA/210 (Biatt 2) (Juli 1992)

2

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Interionales Aktenzeichen
PCT/DE 01/01023

(Fortsetz	mg) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN	E 01/01023
ategorie*		
aredoue.	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
	DE 11 79 124 B (DAIMLER-BENZ) 1. Oktober 1964 (1964-10-01) Spalte 3, Zeile 58 - Zeile 60; Abbildungen 1,8	1
	EP 0 949 421 A (DAIMLER CHRYSLER AG) 13. Oktober 1999 (1999-10-13) Spalte 3, Zeile 18 - Zeile 22; Abbildung 1 Spalte 6, Zeile 11 - Zeile 15	1
<b>A</b>	DE 197 42 882 C (PNP LUFTFEDERSYSTEME GMBH) 7. Januar 1999 (1999-01-07) Spalte 2, Zeile 1 - Zeile 3; Abbildungen	1
A	US 5 700 027 A (SCHIFFLER STEFAN) 23. Dezember 1997 (1997-12-23) Abbildungen 1,1A,1B	1
Α	GB 895 095 A (DAIMLER BENZ AG) 2. Mai 1962 (1962-05-02) Seite 2, Zeile 67 - Zeile 74; Abbildung 3	1
Ε	EP 1 093 942 A (ZF LENKSYSTEME GMBH) 25. April 2001 (2001-04-25) Spalte 2, Zeile 42 - Zeile 43; Abbildung 1	1-3
- *		·
į		
		*
•		·
	·	
	-	
		the state of the s

2

Formblatt PCT/ISA/210 (Fortsetzung von Blatt 2) (Juli 1992)

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

trite phates Aktenzeichen
PCT/DE 01/01023

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie		Datum der Veröffentlichung	
GB 2275661	Α	07-09-1994	KEINE			
US 5791444	Α	11-08-1998	DE	4434761 A	11-05-1995	
09 3732			FR	2712042 A	12-05-1995	
			GB	2286857 A,B	30-08-1995	
			JP	8193603 A	30-07-1996	
US 5632502	A	27-05-1997	DE	4337813 A	11-05-1995	
00 0002012			FR	2712040 A	12-05-1995	
US 4919444	Α	24-04-1990	DE	3740244 A	08-06-1989	
00 1323			FR	2623754 A	02-06-1989	
			GB	2212770 A,B	02-08-1989	
			IT	1224567 B	04-10-1990	
			JP	1168511 A	04-07-1989	
			JP	1994435 C	22-11-1995	
			JP	7012775 B	15-02-1995	
DE 1179124	В		KEIN	E		
EP 0949421	Α	13-10-1999	DE	19815314 A	14-10-1999	
2, 03.3.22			US	6247390 B	19-06-2001	
DE 19742882	С	07-01-1999	WO	9917030 A	08-04-1999	
			EP	1019637 A	19-07-2000	
			US	6181034 B	30-01-2001	
US 5700027	Α	23-12-1997	DE	4442223 A	30-05-1996	
00 0.000.			FR	2727358 A	31-05-1996	
			JP	2775242 B	16-07-1998	
			JP	8226394 A	03-09-1996	
GB 895095	Α	02-05-1962	DE	1105290 B		
			DE	1175563 B		
			DE	1180629 B		
			DE	1254482 B		
			FR	81239 E	06-12-1963	
			FR	1271895 A	22-01-1962	
			GB	1012087 A	08-12-1965	
			GB	1015846 A	05-01-1966	
EP 1093942	A	25-04-2001	DE	19950624 A	26-04-2001	

Formblatt PCT/ISA/210 (Anhang Patentiamilie)(Juli 1992)